

4 合成関数の微分、連鎖公式

4.1 1変数と多変数の関数の合成とその微分

x, y がそれぞれ t の関数で微分可能、 f が x, y の関数で全微分可能のとき、 $z(t) := f(x(t), y(t))$ に対して

$$\frac{dz(t)}{dt} = f_x(x(t), y(t)) \frac{dx(t)}{dt} + f_y(x(t), y(t)) \frac{dy(t)}{dt} \quad (4.1)$$

が成り立つ。簡単にかくと、

$$\frac{df}{dt} = f_x \frac{dx}{dt} + f_y \frac{dy}{dt}$$

となる。(4.1) を Cahin Rule (連鎖公式：合成関数の微分公式) と呼ぶ。

証明 $z(t) = f(x(t), y(t))$ とかき、 $\Delta t \rightarrow 0$ のとき、

$$\Delta x = x(t + \Delta t) - x(t), \quad \Delta y = y(t + \Delta t) - y(t)$$

とかくと、

$$\frac{\Delta x}{\Delta t} \rightarrow x'(t), \quad \frac{\Delta y}{\Delta t} \rightarrow y'(t)$$

である。また、 f の全微分可能性から

$$\begin{aligned} z(t + \Delta t) - z(t) &= f_x(x(t), y(t))\Delta x + f_y(x(t), y(t))\Delta y \\ &\quad + o\left(\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}\right) \end{aligned}$$

となる。両辺を Δt で割って $\Delta t \rightarrow 0$ とすれば求める式を得る。

4.2 多変数と多変数の関数の合成

f が x, y の関数で、 x, y がそれぞれ u, v の関数なら、 f はまた u, v の関数であり、 f が x, y について全微分可能で x, y が u, v について偏微分可能な時、次の公式 (多変数の Chain Rule) が成立する。

$$\frac{\partial f}{\partial u}(x(u, v), y(u, v)) = \frac{\partial f}{\partial x}(x(u, v), y(u, v)) \frac{\partial x}{\partial u}(u, v) + \frac{\partial f}{\partial y}(x(u, v), y(u, v)) \frac{\partial y}{\partial u}(u, v)$$

これも簡単には次のようにかく

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} \quad \text{または} \quad f_u = f_x x_u + f_y y_u$$

証明は、1変数の Chain Rule の証明と同じ様にやれば良い。

例 4.1 $f(x, y)$ は偏導関数 f_x, f_y をもち、かつ f_x, f_y が連続であるとする。(このことを「 f は C^1 級である」という。)このとき、

$g(r, \theta) = f(r \cos \theta + r \sin \theta, r \cos \theta - r \sin \theta)$ とおくと、 $\frac{\partial g}{\partial r}, \frac{\partial g}{\partial \theta}$ を f_x, f_y を用いて表わせ。

解 Chain Rule (連鎖公式) により、 $x = r \cos \theta + r \sin \theta, y = r \cos \theta - r \sin \theta$ とおくと、

$$\frac{\partial g}{\partial r} = f_x[\cos \theta + \sin \theta] + f_y[\cos \theta - \sin \theta] = [f_x + f_y] \cos \theta + [f_x - f_y] \sin \theta$$

を得る。同様に、

$$\frac{\partial g}{\partial \theta} = f_x[-r \sin \theta + r \cos \theta] + f_y[-r \sin \theta - r \cos \theta] = [f_x - f_y]r \cos \theta - [f_x + f_y]r \sin \theta$$

例 4.2 (1) $f(x, y)$ は C^1 級の関数とする $z = f(x, y), x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とするとき、次の等式を証明せよ

$$\left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial z}{\partial \theta}\right)^2 = \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2$$

(2) z は x, y の C^1 級関数、 x, y はともに、 u, v の C^1 級関数とする。 $dx = x_u du + x_v dv, dy = y_u du + y_v dv, dz = z_u du + z_v dv$ とかくとき、 $dz = z_x dx + z_y dy$ が成り立つことを証明せよ。(全微分の不変性)

解 (1) Chain Rule (連鎖公式) により、

$$\frac{\partial z}{\partial r} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r}, \quad \frac{\partial z}{\partial \theta} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta}$$

また、

$$\frac{\partial x}{\partial r} = \cos \theta, \quad \frac{\partial y}{\partial r} = \sin \theta, \quad \frac{\partial x}{\partial \theta} = -r \sin \theta, \quad \frac{\partial y}{\partial \theta} = r \cos \theta$$

なので、

$$\left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2 = [f_x \cos \theta + f_y \sin \theta]^2, \quad \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial z}{\partial \theta}\right)^2 = [-f_x \sin \theta + f_y \cos \theta]^2$$

となり、これから求める式が得られる。

(2) Chain Rule (連鎖公式) により、

$$\begin{aligned} z_u &= \frac{\partial z}{\partial u} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} = z_x x_u + z_y y_u \\ z_v &= \frac{\partial z}{\partial v} = \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial v} = z_x x_v + z_y y_v \end{aligned}$$

したがって、

$$\begin{aligned} dz &= (z_x x_u + z_y y_u) du + (z_x x_v + z_y y_v) dv \\ &= z_x (x_u du + x_v dv) + z_y (y_u du + y_v dv) = z_x dx + z_y dy \end{aligned}$$

例 4.3 $f(x, y)$ が C^2 級で、 $x = x(u, v), y = y(u, v)$ が (u, v) の C^2 級の関数ならば、 $z = f(x(u, v), y(u, v))$ に対して

$$z_{uu} = f_{xx} x_u^2 + 2f_{xy} x_u y_u + f_{yy} y_u^2 + f_x x_{uu} + f_y y_{uu} \quad (4.2)$$

$$z_{uv} = f_{xx} x_u x_v + f_{xy} (x_u y_v + x_v y_u) + f_{yy} y_u y_v + f_x x_{uv} + f_y y_{uv} \quad (4.3)$$

$$z_{vv} = f_{xx} x_v^2 + 2f_{xy} x_v y_v + f_{yy} y_v^2 + f_x x_{vv} + f_y y_{vv} \quad (4.4)$$

という式が成立する。ただし、右辺の f の偏導関数の中に入る変数は $x = x(u, v), y = y(u, v)$ である。

証明 (4.2) のみ示す。まず、連鎖公式により、

$$z_u = f_x x_u + f_y y_u$$

で、 f_x, f_y は $x = x(u, v), y = y(u, v)$ の C^1 級の関数。そこで、上式を再び u で偏微分すると、積の微分公式より、

$$z_{uu} = [f_x x_u + f_x x_{uu}] + [f_y y_u + f_y y_{uu}] \quad (4.5)$$

ここで、連鎖公式を f_x に使うと、

$$f_x x_u = (f_x)_u = f_{xx} x_u + f_{xy} y_u$$

同様に、

$$f_y y_u = (f_y)_u = f_{yx} x_u + f_{yy} y_u$$

となるので、これらを (4.5) に代入して

$$z_{uu} = \{f_{xx} x_u + f_{xy} y_u\} x_u + f_x x_{uu} + \{f_{yx} x_u + f_{yy} y_u\} y_u + f_y y_{uu}$$

これをまとめると (4.2) 式になる。

練習 4.1 1) 次の式で表される合成関数 $z(x(t), y(t))$ について $\frac{dz}{dt}$ を求めよ。

$$(a) z = \log(x + y), \quad x = \tan t, \quad y = \sec t (= \frac{1}{\cos t}) \quad (0 < t < \frac{\pi}{2})$$

$$(b) z = \frac{x + y}{x - y}, \quad x = t - 1, \quad y = \frac{2}{t} \quad (0 < t < 2)$$

2) 上の (4.3), (4.4) 式を証明せよ。

宿題 4.1 $f(x, y) = x^2 + y^3$, に $x = x(u, v) = \cos u + \sin v, y = y(u, v) = u - v$ を代入した関数

$$z = f(x(u, v), y(u, v))$$

について、 $z_u, z_v, z_{uu}, z_{uv}, z_{vv}$ を求めよ。

宿題 4.2 理想気体の状態方程式は、圧力 p 体積 V 温度 T を用いて $pV = RT$ と表わされる。 $(R$ は気体定数) このとき、 p, V, T はそれぞれ他の 2 変数の関数となる。 $S = \alpha \log T + R \log V + \beta$ (α, β : 定数) によってエントロピー S を定義するとき、次の等式を示せ。

$$\left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_T = \left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_V, \quad \left(\frac{\partial S}{\partial p}\right)_T = -\left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_p$$

ここで、たとえば $\left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_T$ は S を V と T の関数と考えて、 V について偏微分することを意味する。