

数学通論 レポート 3 解答

問 3.1 複素数の全体を \mathbf{C} と書く. 複素数の全体 \mathbf{C} から 非負の実数の全体 \mathbf{R}_+ への写像

$$f: \mathbf{C} \ni z \mapsto |z| \in \mathbf{R}_+$$

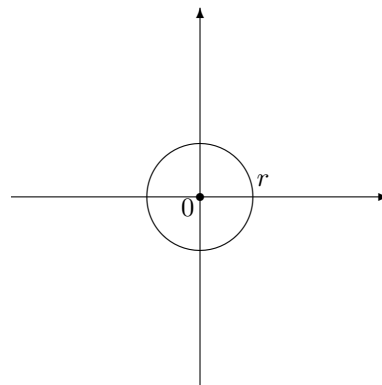
に対して $r > 0$ の逆像 $f^{-1}(r)$ を複素平面上に図示せよ. この写像は 単射であるか? また, 全射であるか?

解答

$z = x + iy$ とかくと, $|z| = r$ は $\sqrt{x^2 + y^2} = r$ ということなので, $x^2 + y^2 = r^2$ つまり, z は複素平面上 原点中心で半径 r の円周上にある. 逆も正しく, この円周上の点 $w = u + iv$ を任意にとると $|w| = r$ となることも明らか. つまり,

$$f^{-1}(r) = \{x + iy \in \mathbf{C}; x^2 + y^2 = r^2\}$$

となる.



任意の $a > 0$ に対して $f(z) = a$ となる $z \in \mathbf{C}$ は複素平面内で原点中心, 半径 a の円周上にある. ($a = 0$ のときは $z = 0$ のみが $f(z) = 0$ を満たす: \mathbf{R}_+ の定義に注意!) したがって f は全射である. しかし, 図より単射でないことは明らか. ($f(1) = f(i) = 1$ とちゃんと証明してくれた人もたくさんいました. Sehr gut! - 僕はドイツ語が第2外国語なので. フランス語, ロシア語, 中国語スペイン語では何というのかな? 知ったら教えて!)

問 3.2 複素数を成分に持つ 2×2 行列 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ を考える. ただし $|A| = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} \neq 0$ とする.

- (1) $a_{11} = 1, a_{12} = \sqrt{-3}, a_{21} = 1, a_{22} = -3$ のとき A^{-1} を計算せよ.
- (2) 写像

$$f_A: \mathbf{C}^2 \ni \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbf{C}^2$$

は \mathbf{C}^2 から \mathbf{C}^2 への全単射である事を示せ.

(3) B も複素数を要素に持つ 2×2 行列で $|B| \neq 0$ とするとき, $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ となることを, 直接の計算 (逆行列 $(AB)^{-1}, A^{-1}, B^{-1}$ を直接計算して確かめるか, または行列の積に関する結合法則を証明し, $B^{-1}A^{-1}AB = ABB^{-1}A^{-1}$ が単位行列である事を確かめる) で証明せよ.

(4) "写像 $f: X \rightarrow Y$ と $g: X' \rightarrow Y'$ が等しい" の定義を書け.

(5) $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ となることを A, B を上記のように写像とみなすことにより, 写像の性質 $(f \circ g)^{-1} = g^{-1} \circ f^{-1}$ に帰着して証明せよ.

解答 逆行列の公式は成分が複素数の行列にもそのまま成り立つ。したがって、

$$A^{-1} = \frac{1}{a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$$

$a_{11} = 1, a_{12} = \sqrt{-3}, a_{21} = 1, a_{22} = -3$ のときこの行列は

$$A^{-1} = \frac{1}{-3 - \sqrt{-3}} \begin{pmatrix} -3 & -\sqrt{-3} \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

極形式を使うと

$$\begin{aligned} a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21} &= -3 - \sqrt{-3} \\ &= 2\sqrt{3} \left(-\frac{\sqrt{3} + i}{2} \right) = 2\sqrt{3} \left(\cos \frac{7\pi}{6} + i \sin \frac{7\pi}{6} \right) \end{aligned}$$

また、

$$\begin{aligned} -3 &= 3(\cos \pi + i \sin \pi), & -\sqrt{-3} &= -\sqrt{3}i = \sqrt{3}(\cos \frac{3\pi}{2} + i \sin \frac{3\pi}{2}), \\ -1 &= \cos \pi + i \sin \pi, & 1 &= \cos 0 + i \sin 0 \end{aligned}$$

とかけるので、

$$\begin{aligned} \left| \frac{-3}{-3 - \sqrt{-3}} \right| &= \frac{\sqrt{3}}{2}, & \arg \frac{-3}{-3 - \sqrt{-3}} &= \pi - \frac{7\pi}{6} = -\frac{\pi}{6} \\ \therefore \frac{-3}{-3 - \sqrt{-3}} &= \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{\sqrt{3} - i}{2} = \frac{3 - \sqrt{3}i}{4} \\ \left| \frac{-\sqrt{-3}}{-3 - \sqrt{-3}} \right| &= \frac{1}{2}, & \arg \frac{-\sqrt{-3}}{-3 - \sqrt{-3}} &= \frac{3\pi}{2} - \frac{7\pi}{6} = \frac{\pi}{3} \\ \therefore \frac{-\sqrt{-3}}{-3 - \sqrt{-3}} &= \frac{1}{2} \left(\frac{1 + \sqrt{3}i}{2} \right) = \frac{1 + \sqrt{3}i}{4} \\ \left| \frac{-1}{-3 - \sqrt{-3}} \right| &= \frac{1}{2\sqrt{3}}, & \arg \frac{-1}{-3 - \sqrt{-3}} &= \pi - \frac{7\pi}{6} = -\frac{\pi}{6} \\ \therefore \frac{-1}{-3 - \sqrt{-3}} &= \frac{1}{2\sqrt{3}} \left(\frac{\sqrt{3} - i}{2} \right) = \frac{\sqrt{3} - i}{4\sqrt{3}} \\ \left| \frac{1}{-3 - \sqrt{-3}} \right| &= \frac{1}{2\sqrt{3}}, & \arg \left| \frac{1}{-3 - \sqrt{-3}} \right| &= -\frac{7\pi}{6} = \frac{5\pi}{6} \pmod{2\pi} \\ \therefore \frac{1}{-3 - \sqrt{-3}} &= \frac{1}{2\sqrt{3}} \frac{-\sqrt{3} + i}{2} = \frac{-\sqrt{3} + i}{4\sqrt{3}} \end{aligned}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3 - \sqrt{3}i & 1 + \sqrt{3}i \\ 1 - \frac{i}{\sqrt{3}} & -1 + \frac{i}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

もちろん直接計算した方が速い。

(2) 任意の $a, b \in \mathbb{C}$ に対して

$$A \begin{pmatrix} z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

をみたく $z, w \in \mathbb{C}$ が唯一組ある事を示せば良い。上式の両辺に左から A^{-1} をかけて

$$\begin{pmatrix} z \\ w \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

となり、 z, w は唯一組決ってしまうので、 A は全単射である。

(3) ここでは結合法則を示す方法で書いておく.

$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix} \quad Y = \begin{pmatrix} y_{11} & y_{12} \\ y_{21} & y_{22} \end{pmatrix} \quad Z = \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} \\ z_{21} & z_{22} \end{pmatrix}$$

とするとき $(XY)Z = X(YZ)$ を示す.

$$\begin{aligned} (XY)Z &= \begin{pmatrix} x_{11}y_{11} + x_{12}y_{21} & x_{11}y_{12} + x_{12}y_{22} \\ x_{21}y_{11} + x_{22}y_{21} & x_{21}y_{12} + x_{22}y_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} \\ z_{21} & z_{22} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} x_{11}y_{11}z_{11} + x_{12}y_{21}z_{11} + x_{11}y_{12}z_{21} + x_{12}y_{22}z_{21} & x_{11}y_{11}z_{12} + x_{12}y_{21}z_{12} + x_{11}y_{12}z_{22} + x_{12}y_{22}z_{22} \\ x_{21}y_{11}z_{11} + x_{22}y_{21}z_{11} + x_{21}y_{12}z_{21} + x_{22}y_{22}z_{21} & x_{21}y_{11}z_{12} + x_{22}y_{21}z_{12} + x_{21}y_{12}z_{22} + x_{22}y_{22}z_{22} \end{pmatrix} \\ X(YZ) &= \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_{11}z_{11} + y_{12}z_{21} & y_{11}z_{12} + y_{12}z_{22} \\ y_{21}z_{11} + y_{22}z_{21} & y_{21}z_{12} + y_{22}z_{22} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} x_{11}y_{11}z_{11} + x_{11}y_{12}z_{21} + x_{12}y_{21}z_{11} + x_{12}y_{22}z_{21} & x_{11}y_{11}z_{12} + x_{11}y_{12}z_{22} + x_{12}y_{21}z_{12} + x_{12}y_{22}z_{22} \\ x_{21}y_{11}z_{11} + x_{21}y_{12}z_{21} + x_{22}y_{21}z_{11} + x_{22}y_{22}z_{21} & x_{21}y_{11}z_{12} + x_{21}y_{12}z_{22} + x_{22}y_{21}z_{12} + x_{22}y_{22}z_{22} \end{pmatrix} \\ &= (XY)Z \end{aligned}$$

これより E を単位行列として

$$(AB)(B^{-1}A^{-1}) = ((AB)B^{-1})A^{-1} = (A(BB^{-1}))A^{-1} = AA^{-1} = E$$

また

$$(B^{-1}A^{-1})AB = (B^{-1}A^{-1}A)B = B^{-1}B = E$$

となり, $B^{-1}A^{-1} = (AB)^{-1}$ がわかる.

上の計算をシグマ記号で要領良く短く書いた人がいました. とてもいいですね !!

(4) $X = X', Y = Y'$ かつ, 任意の $x \in X$ に対して $f(x) = g(x)$ が成り立つ.

(5) \mathbb{C}^2 の任意の元を簡単のため \vec{x} と書く. 行列 A を \mathbb{C}^2 から \mathbb{C}^2 への写像としてみたとき, $f_A(\vec{x}) = A\vec{x}$ と書く. このとき A, B に対して

$$f_{AB}(\vec{x}) = AB\vec{x} = A(B\vec{x}) = f_A(B\vec{x}) = f_A \circ f_B(\vec{x})$$

が任意の $\vec{x} \in \mathbb{C}^2$ に対して成り立っている. したがって

$$f_{AB} = f_A \circ f_B$$

がわかる. 特に \mathbb{C}^2 の恒等写像を id と書くと $f_E = \text{id}$ である.

(2) より, A が逆行列 A^{-1} を持つとき, f_A は全単射になるので, 逆写像 $(f_A)^{-1}: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}^2$ がある. $|A| \neq 0, |B| \neq 0$ のとき逆行列 A^{-1}, B^{-1} があり, $\text{id} = f_E = f_{AA^{-1}} = f_A \circ f_{A^{-1}}$ 同様に

$$f_{A^{-1}} \circ f_A = \text{id}$$

もいえるので $f_{A^{-1}} = f_A^{-1}$ である. これより

$$f_{(AB)^{-1}} = f_{AB}^{-1} = (f_A \circ f_B)^{-1} = f_B^{-1} \circ f_A^{-1} = f_{B^{-1}A^{-1}}$$

つまり任意の $\vec{x} \in \mathbb{C}^2$ に対して

$$(AB)^{-1}\vec{x} = B^{-1}A^{-1}\vec{x}$$

が成り立っている.

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

に対して上の式を使うと, 行列として $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ がわかる.