

$$y'' + y = \sin(t), \quad y(0) = 1, y'(0) = 0$$

の数値近似解を求めたい. $f = y, g = y'$ と置く.

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} f \\ g \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g \\ -f - \sin(t) \end{pmatrix}$$

GSL の Runge-Kutta 法
コンパイルと実行.

```
gcc rk-0517c.c -lgsl -lm
./a.out
```

C 言語のソースコード rk-0517c.c ¹

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#include <gsl/gsl_errno.h>
#include <gsl/gsl_matrix.h>
#include <gsl/gsl_odeiv.h>
int func (double x, const double y[],
double f[], void *params) {
    f[0] = y[1];
    f[1] = -y[0]-sin(x/3.0);
    return GSL_SUCCESS;
}
int main (void)
/* rank 2 の方程式を解くステップ関数を生成 */
{
    const gsl_odeiv_step_type *T = gsl_odeiv_step_rk4;
    gsl_odeiv_step *s = gsl_odeiv_step_alloc(T, 2);
    /* 各ステップにおいて解の値 y_i(t) に対する誤差を絶対誤差 1e-6
    相対誤差 1e-5 の範囲内に抑えるようなステップ調整法を生成 */
    gsl_odeiv_control *c
    = gsl_odeiv_control_y_new(1e-6, 1e-5);

    /* rank 2 の方程式のための求解関数の生成 */
    gsl_odeiv_evolve *e = gsl_odeiv_evolve_alloc(2);
    gsl_odeiv_system sys = {func, NULL, 2, NULL};
    /* x : start, x1 : goal */
    double x, x1 = 10.0;
    double h = 1e-6; /* ステップ幅の初期値 */
    double y[2];
    x = 0.0;
    y[0]=1.0; y[1]=0.0; /* y の初期値 */
    while (x < x1) {
        int status
        =gsl_odeiv_evolve_apply(e, c, s,&sys, &x, x1, &h, y);
        if (status != GSL_SUCCESS) break;
        printf("x=%.5e, y[0]=%.5e, h=%lg\n", x, y[0],h);
    }
    gsl_odeiv_evolve_free(e);
    gsl_odeiv_control_free(c);
    gsl_odeiv_step_free(s);
    return 0;
}
```

¹講義のページ <http://www.math.kobe-u.ac.jp/HOME/taka/2022/c1/ref.html> の “プログラム等” からダウンロードできます.