

数物科学概論 / 計算代数入門

野呂 正行

(神戸大学理学部)

(pdf ファイルが

<http://www.math.kobe-u.ac.jp/HOME/~noro>

より入手可)

計算代数 (Computer Algebra)

文字通り，計算機上で代数的計算を行う

より具体的には，

- 種々の代数的対象を計算するアルゴリズムの開発
- 計算機上での効率的実装

キーワード： アルゴリズム，記号計算，厳密な（誤差がない）計算，厳密計算のための近似計算

計算数学とふつうの数学の違い

例: 多項式の既約判定, 因数分解

- ふつうの数学

K を体とするとき, $K[X]$ は UFD である. よって多項式は既約多項式の積に一意的に分解する.

分解できない多項式が既約多項式である.

- 計算数学

既約性をどうやって判定するか.

既約でない場合, どうやって分解するか.

どうやれば効率よく分解できるか.

計算の舞台

- 数

整数，有理数，代数的数，有限体 etc.

- 多項式環

種々の体上，一変数，多変数

- 剰余環，加群

非可換環も扱う（微分作用素環，行列環，Lie 環 etc.）

- 群

有限群（置換群），行列群 etc.

計算の対象

- 種々の分解
整数，多項式の素因子分解，イデアルの準素分解
- 方程式求解
多項式 GCD，グレブナー基底，終結式による変数
消去，微分方程式の求解
- 種々の記号的計算
微分，初等関数の不定積分，Taylor 展開 etc.
- 数学，特に代数学，代数幾何学における実験
次元，コホモロジーの計算 etc.
- 暗号，符号

例：整数

CPU（ハードウェア）が提供する整数計算：（例えば）32bit 整数の四則

⇒ 誤差なし計算を続けるとすぐに範囲を逸脱

⇒ 任意の大きさの整数を扱うアルゴリズム，ソフトウェアが必要

⇒ 既に自明ではない（cf. Knuth：TAOCP 第2巻）

最近では gmp というライブラリを使うのが主流

数値計算との違い

完全に排反するものではないが，方向性の違いがある

- 誤差のない計算

$3x - 1 = 0$ の解は $1/3$ であって $0.333\dots3$ ではない

- 式そのものを計算対象にする

多項式も純代数的に扱う：多項式関数とは明確に区別する

- 独特な近似計算

元に戻れる近似計算

有限体から有理数値へ，多項式から有理式へ etc.

計算代数固有の困難：中間式膨張

例：互除法による GCD 計算

K : 体, $f, g \in K[x]$

$$f = qg + r \Rightarrow \text{GCD}(f, g) = \text{GCD}(g, r)$$

この性質により，剰余を次々と計算して，割り切れたらそれが $\text{GCD}(f, g)$

\Rightarrow 工夫なしに実行すると，途中の剰余の係数が巨大化
($\text{GCD}(f, g) = 1$ の場合が最悪)

\Rightarrow なんらかの工夫が必要

キーワード：近似計算

計算代数における近似計算

原理

ある整数 x が $|x| < M$ であることがあらかじめ分かっている場合

1. $M' > 2M$ なる整数を用意する.
2. $y \equiv x \pmod{M'}$, $|y| < M$ となる整数 y を求めれば $x = y$.

($y \equiv x \pmod{M'}$ となる y は $y = x + kM'$ と書けるが, $|y| < M$ の範囲には一つしかない.)

y の求め方

- 十分多くの p_i に対し $y_i \equiv x \pmod{p_i}$ なる y_i を求め、中国剰余定理 (CRT) を適用
- ある p に対し $y_1 \equiv x \pmod{p}$ なる y_1 を求め、これから Hensel lifting により $y_k \equiv x \pmod{p^k}$ なる y_k を求める。

p_i, p としては通常素数を使う \Rightarrow 有限体 $\text{GF}(p)$ 上の計算

CRT (Chinese Remainder Theorem)

p_i ($i = 1, \dots, r$) が二つずつ互いに素とする.

$M = \prod_{i=1}^r p_i$, $M_i = M/p_i$ とおく.

$B_i = (M_i \bmod p_i)^{-1} \cdot M_i$ とおけば

$$y \equiv y_i \bmod p_i \Leftrightarrow y = y_1 B_1 + \cdots + y_r B_r + kM$$

(k は整数; $\bmod M$ で一意的という意味)

有限体を使う理由

- 中間膨張が起きない

常に p で割った剰余を保持するから

例えば $\text{GCD}(f, g) = 1$ は極めて高速に判定できる

- 有限体固有のアルゴリズムが適用可

例：多項式因数分解における，Berlekamp アルゴリズム

有理数の場合

有理数を復元するにはどうするか？

整数-有理数変換

1. 有理数解を $x = n/d$ とする. d と互いに素な数 M に対し, 整数 y が $y \equiv x \pmod{M}$ を満たすとする. (これは $dy \equiv n$ を意味する.)
2. $y \equiv u/v \pmod{M}$, $|u|, |v| < \sqrt{M/2}$ なる整数 u, v を探す.
3. もし u, v が存在すれば $x = u/v$
4. なければ, より大きい M に対して 1. が成り立つような y を探す.

例 1: 線形方程式系の求解

$AX = B$ を解きたい (整数係数)

1. 素数 p_0 をとり, $AX = B \pmod{p_0}$ を解く
一意的に解ければ, $AX = B$ の解も一意と分かる
2. $AX = B \pmod{p_i}$ が一意的に解けるような p_i をたくさん集める.
3. CRT により, $A\bar{X} = B \pmod{M}$ ($M = p_i$ の積) なる \bar{X} を作る
4. \bar{X} の各成分を整数-有理数変換
結果が $AX = B$ を満たせばそれが解

p_i をどれくらい集めればいいのか?

- 事実 1 — クラメル公式

$$x_i = \det(A_i) / \det(A)$$

(A_i : A の第 i 列を B に変えたもの)

- 事実 2 — アダマールの評価

$$|\det(A)| < |a_1| |a_2| \cdots |a_n|$$

$$\Rightarrow |\det(A)|, |\det(A_1)|, \dots, |\det(A_n)| < m$$

なる m に対し, $\prod_i p_i > 2m^2$ となるように p_i をとればよい

(実際には incremental にやる)

例 2: 多項式因数分解

$$x^2 + 3x + 2 = (x + 1)(x + 2)$$

人間：かけて 2, 足して 3 ...

$$x^2 - 122500515x - 226732467706246 = ???$$

こんなことは不可能

⇒ 有限体の出番

Step 1 : 有限体上での因数分解

$$f = x^2 - 122500515x - 226732467706246$$

$$f \equiv x^2 + 2 = (x + 1)(x + 2) \pmod{3}$$

二次式なら代入で分解できるが、一般には

Berlekamp アルゴリズム

有限体上の線形代数に帰着させる

p が大きい場合には、確率的アルゴリズム (Cantor-Zassenhauss アルゴリズム) も有効

Step 2 : 因子の係数の上限

f, g がモニックで, $g|f$ ならば, g の各係数の絶対値は $2^{\deg(f)} \|f\|_2$ を越えない.

($\|f\|_2$ は f の係数の絶対値の 2 乗和の平方根)

今の場合, $M = 906929870825117$ を越えない.

$3^{32} > M > 3^{31}$ である.

Step 3 : $\text{mod } 3^k$ に持ち上げ

Hensel の補題により,

$$f \equiv g_1 h_1 \pmod{3},$$

$$\text{GCD}(g_1, h_1) = 1 \quad (\text{GF}(3)[x] \text{ で})$$

から

$$f \equiv g_k h_k \pmod{3^k}$$

$$g_k \equiv g_1 \pmod{3}, \quad h_k \equiv h_1 \pmod{3}$$

となる g_k, h_k を一意に構成できる.

Step 2 により $k = 33$ まで行えばよい.

$$(3^{33} > 2M)$$

Step 4 : 整数への引き戻し

$\text{mod } 3^{33}$ での各係数 $c \geq 0$ に対し,

$c < 3^{33}/2$ ならばそのまま,

$c > 3^{33}/2$ ならば $c - 3^{33}$

と変換する.

$$g_{33} \rightarrow g = x + 1823719$$

$$h_{33} \rightarrow h = x - 124324234$$

は確かに $f = gh$ を満たす (おわり)

一般にはもっと複雑

- モニックでない場合

これはうまい方法あり

- $\text{mod } p$ での因子がたくさんある場合

Hensel 構成の後, いくつかをかけて引き戻して試し割り

⇒ ニセ因子が多い場合には組合せ的な困難

⇒ 最近, この困難を克服するアルゴリズムが考案された (knapsack factorization)

多項式因数分解に関する他の話題

- 多変数多項式

変数に値を代入して, 少ない変数の分解

⇒ Hensel 構成により変数を復活

- 代数体上の多項式

$$\begin{aligned} & x^6 + (\sqrt{2} + 2)x^5 + (\sqrt{2} + 1)x^4 + (2\sqrt{2} + 4)x^3 - 2(\sqrt{2} + 1)x^2 - (\sqrt{2} + 2)x - 4\sqrt{2} - 6 \\ & = (x + \sqrt{2} + 2)(x^2 + \sqrt{2} + 1)(x^3 - \sqrt{2}) \end{aligned}$$

種々の方法あり

- \overline{Q} 上の多項式 (絶対既約分解)

代数体上の分解に帰着

方程式の求解

- 一変数の場合

因数分解でなるべく低次に \Rightarrow 2 分法, Newton 法 etc.

- 多変数, 線形の場合

Gauss 消去で原理的には可
厳密求解 : 有限体近似も有効

- 多変数, 高次の場合

解の個数 (有限 or 無限), 解空間 (多様体) の次
元, 解空間の分解をしたい
 \Rightarrow 終結式, グレブナー基底

消去法とイデアル

消去法

与えられた方程式に，適当な多項式をかけて和を作り，
変数の少ない多項式を作ること

$$f_1 = 0, \dots, f_r = 0 \Rightarrow a_1 f_1 + \dots + a_r f_r = 0$$

一般化

$$\langle f_1, \dots, f_r \rangle = \{a_1 f_1 + \dots + a_r f_r \mid a_1, \dots, a_r \in K[X]\}$$

をまるごと考える (f_1, \dots, f_r で生成されるイデアル)

\Rightarrow この中に「都合がよい」多項式が含まれている

(数学ではよくこういうことをする)

終結式

連立方程式

$$f(x, y) = a_n(y)x^n + \cdots + a_0(y), \quad a_n \neq 0$$

$$g(x, y) = b_m(y)x^m + \cdots + b_0(y), \quad b_m \neq 0$$

から x を消去したい。

方針：イデアル $I = \langle f, g \rangle$ から $r(y)$ を見つける

$\Rightarrow r(y) = 0$ を満たす y_1, \dots, y_l を求め、

$$f(x, y_i) = 0, \quad g(x, y_i) = 0 \quad (i = 1, \dots, l)$$

をそれぞれ解けばよい。

3 変数以上の場合

2 変数の終結式計算の繰り返しも適用できるが、一度に消去する方法もある

⇒ 多重多項式終結式 (定義も計算も大変)

Gröbner (グレブナー) 基底

イデアルの「よい」生成系

- ある多項式 f がイデアル I に入るかどうかを機械的にチェックできる.
- イデアルの生成系の一つであるため, 零点集合は保たれる
- 消去イデアルを直接求められる

計算機的能力向上, アルゴリズムの進歩により実用化

項順序

体 K 上の n 変数多項式環を固定して考える.

定義

T を係数 1 の単項式全体とする. T の元を項と呼ぶ.

T の全順序 $<$ で次を満たすものを項順序とよぶ.

- 任意の $t \in T$ に対し $1 \leq t$. (1 が最低)
- $t, s \in T$ が $t \leq s$ を満たすなら, 任意の $u \in T$ に対し $tu \leq su$. (平行移動不変性)

多項式 $f \neq 0$ に現れる項のうち $<$ に関して最高順序のものを $HT(f)$ と書く. (head term)

Gröbner 基底

定義

I を多項式イデアルとし, $<$ を項順序とする. 有限集合 $G \subset I$ が I の $<$ に関する **Gröbner 基底** であるとは, 任意の 0 でない $f \in I$ に対し, ある $g \in G$ が存在して $\text{HT}(g) \mid \text{HT}(f)$ が成り立つときをいう.
(先頭を割り切る G の元があるということ)

消去イデアルの Gröbner 基底

$X = \{x_1, \dots, x_n\}$, $Y \subset X$ とする. イデアル $I \subset K[X]$ に対し, $I_Y = I \cap K[Y]$ を (X, Y) に関する I の消去イデアルと呼ぶ.

消去イデアルは, 消去で得られる全ての多項式を含む.

定理

イデアル $I \subset K[X]$ のある順序 (消去順序) に関する Gröbner 基底 G に対し, I_Y の Gröbner 基底を G_Y とすれば $G_Y = G \cap K[Y]$.

消去イデアルの例

$$f(x, y, z) = xyz - 1 = 0$$

$$g(x, y, z) = xy^2 + y^2z + z^2x - 1 = 0$$

$$h(x, y, z) = x^3 + (3y + 3z)x^2 + (3y^2 + 6zy + 3z^2)x + y^3 + 3zy^2 + 3z^2y + z^3 - 1 = 0$$

イデアル $\langle f, g, h \rangle$ の, $x > y > z$ なる辞書式順序に関する Gröbner 基底 G を計算すると,

消去イデアルの例

$$G = \{g_1(x, z), g_2(y, z), g_3(z)\}$$

$$\begin{aligned}g_1(x, z) = & 1186553908x + 336578207z^{25} - 6268329005z^{22} \\ & + 16915340910z^{19} - 51793068785z^{16} + 7685641640z^{13} \\ & - 33454174976z^{10} + 1506632709z^7 + 5249450545z^4 \\ & + 4459728625z\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}g_2(y, z) = & 1186553908y + 437152001z^{25} - 7967132531z^{22} \\ & + 18848765946z^{19} - 60751368703z^{16} - 11889405544z^{13} \\ & - 55877240468z^{10} - 21725267873z^7 - 9360059953z^4 \\ & - 2126807385z\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}g_3(z) = & z^{27} - 18z^{24} + 39z^{21} - 129z^{18} - 59z^{15} - 132z^{12} - 77z^9 \\ & - 30z^6 - 6z^3 - 1\end{aligned}$$

$$\text{消去イデアル : } I_{\{y, z\}} = \langle g_2, g_3 \rangle, I_{\{z\}} = \langle g_3 \rangle$$

解の表示

$$g_1(x, z) = 1186553908(x - u_1(z))$$

$$g_2(y, z) = 1186553908(y - u_2(z))$$

とおくと, I の零点 $V(I)$ は

$$V(I) = \{(u_1(\alpha), u_2(\alpha), \alpha) \mid g_3(\alpha) = 0\}$$

と書ける. この場合の **Gröbner 基底**は, **変数の消去**だけではなく, **解そのものも与えている**ことになる. これは特殊なことではなく, より一般的な状況のもとで成り立つ.

Shape Lemma

定理 (Shape Lemma)

イデアル I が根基イデアル, すなわち $\sqrt{I} = I$ のとき, 適当な変数変換のもとで, I の辞書式順序による Gröbner 基底 G は

$$G = \{z_1 - g_1(z_n), \dots, z_{n-1} - g_{n-1}(z_n), g_n(z_n)\}$$

となる. (Shape Base)

Shape Base は, 代数方程式系の解を (ほぼ) 与える (あとは, 一変数方程式 $g_n(x_n) = 0$ を解けばよい.)

計算法 I : Buchberger アルゴリズム

Input: 多項式集合 F , 項順序 $<$

Output: $\langle F \rangle$ の $<$ に関するグレブナー基底 G

$D \leftarrow \{\{u, v\} \mid u, v \in F, u \neq v\}; G \leftarrow F$

While $D \neq \emptyset$

$\{u, v\} \leftarrow D$ の要素; $D \leftarrow D \setminus \{\{u, v\}\}$

$\text{Spoly}(u, v) \xrightarrow[G]{*} r$ (r は G に関して正規形)

if $r \neq 0$ **then** $D \leftarrow D \cup \{\{h, r\} \mid h \in G\}; G \leftarrow G \cup \{r\}$

end while

return G

— 一種のガウス消去である

Spoly と $\xrightarrow[G]{*}$

- **Spoly**(f, g)

なるべく次数の低い単項式 a, b により $af - bg$ を作り, af, bg の先頭が打ち消しあうようにする.

- $h \xrightarrow[G]{*} r$

$h \rightarrow (h - a_1g_1) \rightarrow (h - a_1g_1 - a_2g_2) \rightarrow \dots$

($g_i \in G, a_i$ は単項式) を繰り返して, h の項を消す剰余算—— 引けなくなったら終了 (正規形とよぶ)

計算法 II : 項順序変換

例 : FGLM アルゴリズム

I : 0 次元イデアル (方程式の解が有限個)

G_0 : I の, $<_0$ に関するグレブナー基底

\Rightarrow 項順序 $<_1$ に関するグレブナー基底 G_1 を計算

原理

G_0 がある \Rightarrow 多項式 h が $h \in I$ かどうか判定可

順序が下の単項式から順に, それらの線形和で I に入るものがあるかどうか調べる (未定係数法)

\Rightarrow あったらそれが G_1 の要素

これを繰り返せば, G_1 が計算できる

FGLM の動作

$<_1$ で, 単項式が $1 = t_0 <_1 t_1 <_1 \dots$ と並んでいるとする.

$$g = t_k + a_{k-1}t_{k-1} + \dots + a_0t_0 \in I$$

となる係数 a_{k-1}, \dots, a_0 があれば, g が G_1 の要素

\Rightarrow 線形代数に帰着

繰り返せばいずれ終る (I が 0 次元だから)

計算上の困難

- 終結式

多項式要素の行列の行列式 \Rightarrow 難しい

互除法類似の方法で計算できるが、それでも大変

- グレブナー基底

互除法類似なので、互除法と中間膨張

アルゴリズムの不定性による中間膨張

- 項順序変換

線形方程式系を数多く解く \Rightarrow やはり係数膨張

\Rightarrow 有限体近似で緩和可能!!

(他にも種々の効率化が考案されている)

どれくらい差があるか試して見る

Risa/Asir vs Maple

- Maple

今年から，サイトライセンス取得

汎用数学ソフトウェア

整数演算: **gmp** (自前のを捨てて，フリーソフトを採用)

- Risa/Asir

神戸大で開発，配布している数学ソフトウェア

整数演算: 自前 (**gmp** より遅い)

(相手が売り物だから，失礼には当たらないでしょう)

ランダム生成した方程式

$$f_1 = (u_1^3 - 3u_1^2)u_0 - 3u_1^3 + 4u_1 - 5$$

$$f_2 = (3u_1^2 + 1)u_0^3 + u_0 + 4u_4u_1 + 3u_2 + 2$$

$$f_3 = (-3u_3u_1 - 4)u_0^2 + (-2u_1 + 1)u_0 + 4u_2^2 + 2$$

$$f_4 = -3u_0^2 + ((-2u_2 - 2u_3^2 - 2)u_1^2 - u_3u_2u_1)u_0 + u_2u_1^2 + u_1$$

$$f_5 = u_0^3 + (-2u_1 - 7)u_0 + 3u_2u_1^2 - u_2u_1 - 2$$

(5 変数, 方程式が 5 個)

DRL 順序での Gröbner 基底計算

- Maple

1000 秒, 360MB で中断

- Risa/Asir

4 秒 (Buchberger + trace lifting)

2 秒 (F_4 アルゴリズム)

- Singular (有名な数学ソフトウェア; free)

6 秒

結論 : Maple の Gröbner 基底計算は使えない

少しやさしくする

$$f_1 = (u_1^2 - 3u_1^2)u_0 - 3u_1^3 + 4u_1 - 5$$

$$f_2 = (3u_1^2 + 1)u_0^2 + u_0 + 4u_4u_1 + 3u_2 + 2$$

$$f_3 = (-3u_3u_1 - 4)u_0^2 + (-2u_1 + 1)u_0 + 4u_2^2 + 2$$

$$f_4 = -3u_0^2 + ((-2u_2 - 2u_3^2 - 2)u_1^2 - u_3u_2u_1)u_0 + u_2u_1^2 + u_1$$

$$f_5 = u_0^2 + (-2u_1 - 7)u_0 + 3u_2u_1^2 - u_2u_1 - 2$$

DRL 順序 Gröbner 基底 → FGLM

- Maple

7 秒 (DRL) + 30 秒 (FGLM)

FGLM を実行するために、マニュアルからプログラムを抜き出して改変する必要があった。(あまりにユーザをバカにしているのでは?)

- Risa/Asir

0.5 秒 + 1.1 秒 (FGLM)

比べてみた結果

- Maple について

比較以前の問題であった（この問題の場合、`solve()`で解けるが、もう少し複雑な問題になるとだめ）

- 有限体近似の効果

Singular と比較してみる

⇒ 結果の係数が小さいうちは、有限体を用いなくても OK だが、結果の係数が大きくなると、有限体を使うほうが高速化する。

有限体近似：結果の大きさに応じた計算の手間

おわりに

- 研究の現状
そうとう高度な数学がアルゴリズム化されつつある
(本職の)数学者が参入
- ソフトウェア
商用, フリーとも, 数多くのソフトウェアが開発されている
特定分野, 特定機能なら, それほど敷居が高くない,
参入可能
- OpenXM もよろしく
<http://www.math.kobe-u.ac.jp/OpenXM>